

VII HYDROMECHANika

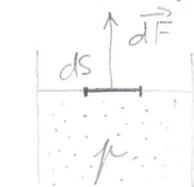
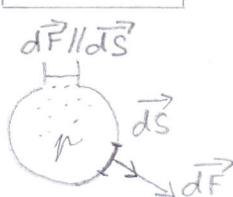
- tlak - tlak je výrazem pro tlak v tekutině - společná vlastnost je tlakovat - čistice se mohou od sebe různou vzdáleností a po své povaze - menší tlak lze, jiné tlaky mít, kterou vyplňují.

- dolonalá (ideální) tlak - nemá vnitřní bariéry - viskozitu

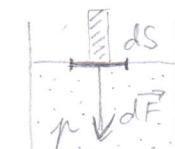
- tlak [vlije na tlak (g ≠ const) - tečka - aeromechanika
nevliv na tlak (g ≈ const) - tlak - hydromechanika
(dolonalá tlak - g = const. a bez viskozity)

- tlak - p - vyjadřuje sílové působení v tlakemoch

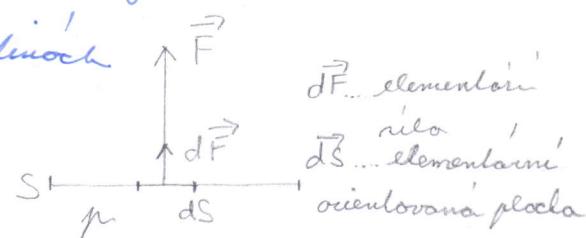
$$p = \frac{dF}{ds}$$



sílové působení
diky tlaku



tlak diky
sílovému působení



$$\begin{aligned} &\text{- je-li } p = \text{const. po celém cele} \\ &\Rightarrow p = \frac{F}{S} \end{aligned}$$

$$[p] = N \cdot m^{-2} \equiv Pa \quad (\text{Pascal} - 1623-1662)$$

- další jednotky tlaku - bezkručí atmosféra - atm = 980665 Pa = 10^5 Pa

(hydrostatič. tlak 10 m nad hladinou vody)

- fyziologická atmosféra - atm = 101325 Pa = 10^5 Pa
(normální tlak volu)

- torr = 133,322 Pa (hydrostatický tlak 1 mm nad hladinou rtuti - tlak sloupce - Torricelli)

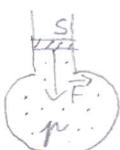
- bar = 100 000 Pa

- lze interpretovat jako principiální tlakovou energii - $p = \frac{F \cdot ds}{S \cdot ds} = \frac{dW}{dV}$

$$[p] = \frac{J}{m^3}$$

VII. 1 HYDROSTATIKA

- Pascalův zákon (1650) - tlak v různém místech výrazem tlakového působení
nejvíce říká že se nečel místem tlakového tlaku.

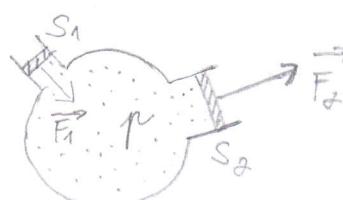


- různá tlaku v jednom místě tlakového tlaku stejná různá tlaku v celém objemu tlakového tlaku je po různém je tlaková v rozmezí.

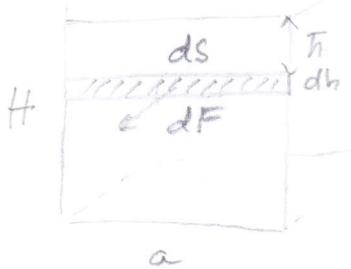
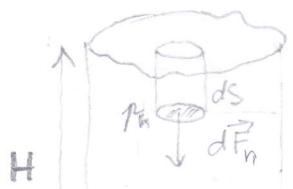
- hydraulické rámy - využití Pascalova zákona

$$\frac{F_1}{S_1} = p = \frac{F_2}{S_2}$$

$$S_1 < S_2 \Rightarrow F_2 > F_1$$



- hydrostatický tlak (tlak) \rightarrow - elementární tlak na elém. plátno, vlivem je tlak $\mu_h = \frac{dF_h}{dS} = \frac{dm \cdot g}{dS} = \rho \frac{dVg}{dS} = \rho \frac{hdSg}{dS} = hg$ \star



síla vodacího dnu
(dno r. hranice H) $\mu_h = \frac{dF_h}{dS} \Rightarrow dF_h = \mu_h \cdot dS$

$$F_h = \int \mu_h dS = \mu_h \cdot dS = h \cdot g \cdot S \quad (\mu = \text{horizontální tlak, neboli tlak vodacího dnu})$$

$$h = H \Rightarrow F_h = \mu_h \cdot S = S \cdot H \cdot g \cdot g$$

se získává z této hladové rovnice (zpravidla brana v hrázi H)

$$dF_h = \mu_h \cdot dS = h \cdot g \cdot g \cdot dS = h \cdot g \cdot g \cdot a \cdot dh$$

$$F_h = \int_0^H h \cdot g \cdot g \cdot a \cdot dh = a \cdot g \cdot g \int_0^H a \cdot dh = a \cdot g \cdot g \left[\frac{h^2}{2} \right]_0^H =$$

$$= \frac{1}{2} H^2 a g g = \frac{1}{2} SH \cdot g \cdot g$$

hydrostatický tlak

- mechanický tlak

$$\vec{F}_{VZ} = \sum_{i=1}^6 \vec{F}_i = \vec{F}_1 + \dots + \vec{F}_6 = \vec{F}_1 + \vec{F}_6, \text{ nebo } \vec{F}_2 = -\vec{F}_3, \vec{F}_4 = -\vec{F}_5$$

$$\begin{aligned} \vec{F}_{VZ} &= F_6 - F_4 = \mu_6 \cdot S - \mu_4 \cdot S = S \cdot (h_6 g g - h_4 g g) = \\ &= S \cdot g \cdot g \cdot (h_6 - h_4) = S \cdot g \cdot g \cdot t = V_t \cdot S \cdot g \end{aligned}$$

dýrella o straně b

- plášť obecně $F_{VZ} = V_t \cdot S_k \cdot g$ pro celou hrušku

$$\text{důležitě: } F_{VZ} = V_t \cdot \rho_k \cdot g$$

"Těleso porovná do dýry a hruška je modelována o vlastní F_{VZ} "

- posoudit - aerostatický tlak - podle jeho hydrostat. tlaku, včetně main pár = $\rho \neq \text{konst}$



$$\mu = \frac{dF}{dS} = \frac{F}{S} = \frac{\rho \cdot S \cdot \int_0^h \rho \cdot g \cdot dh}{S} = \rho \cdot g \cdot \int_0^h dh$$

$$F = m \cdot g = \int \rho dV \cdot g = g \cdot \int \rho dV. \text{ Je-li } \rho = \rho(h) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \int \rho dV = \int dS \cdot \int \rho dh, \text{ nebo } dV = dS \cdot dh \\ = S$$

$$\Rightarrow dp = g \cdot \rho \cdot dh, dh = -dh \Rightarrow dp = -g \cdot \rho \cdot dh$$

- sálloch ree hydrostatický

- uvažujme typického tělesa v rovnováze se s vnitřním poli s potenciálem φ , které v daném místě vyvolává další ρ -hydrostatický tlak

základní ree hydrostaticky

- platí ree

$$\text{grad } p = -\rho \cdot \text{grad } \varphi$$

$$\text{grad } f = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) =$$

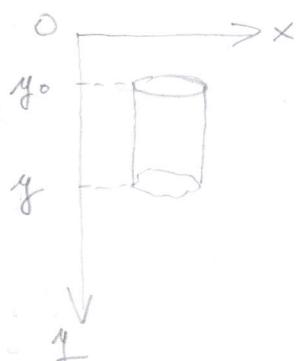
$$\vec{\nabla} p = -\rho \vec{\nabla} \varphi$$

$$= i \frac{\partial f}{\partial x} + j \frac{\partial f}{\partial y} + k \frac{\partial f}{\partial z} \equiv \vec{\nabla} f$$

$$\vec{\nabla} p = \rho \vec{k}$$

(nabla operator $\vec{\nabla}$)

- speciální případ - typického tělesa v rovnováze s vnitřním poli řešení - hydrostatický tlak libe



$$\vec{F} = \frac{\vec{F}_G}{m} = \frac{m \cdot \vec{g}}{m} = \vec{g} \dots \text{intenzita silového pole.}$$

$$\vec{F} = -\text{grad } \varphi = (0, g, 0)$$

$$\vec{F} = -\vec{\nabla} \varphi$$

$$\text{grad } p = \vec{K} \cdot \vec{g} \Rightarrow$$

$$\left[\vec{F} = \frac{\vec{F}_G}{m} = \frac{m \cdot \vec{g}}{m} = \vec{g} \right]$$

$$\text{grad } p = -\rho \cdot \text{grad } \varphi \Rightarrow \left(\frac{\partial p}{\partial x}, \frac{\partial p}{\partial y}, \frac{\partial p}{\partial z} \right) = \rho \cdot (0, g, 0)$$

$$i \frac{\partial p}{\partial x} + j \frac{\partial p}{\partial y} + k \frac{\partial p}{\partial z} = \rho \cdot (i \cdot 0 + j \cdot g + k \cdot 0)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \frac{\partial p}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial p}{\partial y} = g \cdot \rho \\ \frac{\partial p}{\partial z} = 0 \end{cases}$$

$$\text{upravené diferenciál } dp = \frac{\partial p}{\partial x} dx + \frac{\partial p}{\partial y} dy + \frac{\partial p}{\partial z} dz$$

$$\Rightarrow dp = 0 + \frac{\partial p}{\partial y} dy + 0 \Rightarrow \frac{\partial p}{\partial y} = \frac{\partial p}{\partial y}$$

$$\Rightarrow \frac{dp}{dy} = \rho \cdot g$$

$$\int dp = \int \rho \cdot g \, dy \Rightarrow p =$$

$= \rho \cdot g (y - y_0)$, kde $p_0 = 0$ je tlak pro $y = y_0$, tedy na hladinu

$$\text{grad } p = \vec{F} \cdot \vec{g}$$

$$\left[\text{grad } p = \frac{\vec{F}_G}{m} \cdot \vec{g} = \frac{\vec{F}_G}{m} \cdot \frac{m}{V} = \frac{\vec{F}_G}{V} \right] \dots \text{objemová hustota mís}$$

VII.2 HYDRODINAMIKÁ

- pravdeň hydrodynamický pohyb s rychlosťou pole vektoru \vec{v}

$$\vec{v} = \vec{v}(\vec{x}, t) \dots \text{velocitá pravdeň}$$

$$\vec{v} = \vec{v}(\vec{x}) \dots \text{stacionárny pravdeň}$$



pravdeň vlny

(pristacionárni pravdeň s dolnosťou kapaliny)

- konice kontinuity - rovnica kontinuity - rovnica hmotnosti

→ a plocha S se forme rýchlosť \vec{v} a ds ,

$$ds, dt$$

$$S \rightarrow \vec{v}$$

$$dm = g \cdot dV$$

z dôvodu pohybu súčasne s elem. hmotnosti dm

$$\frac{ds}{dt} \frac{dt}{dt} \frac{ds}{dt} \rightarrow \vec{v}$$

$$\frac{dm}{dt} \equiv \dot{m} \dots \text{hmotnosť tel} = \text{tok}$$

$$g \cdot S \cdot \frac{ds}{dt} = \boxed{g \cdot S \cdot v = \text{tok}} \Rightarrow \boxed{g = \text{konst}} \quad S_1 v_1 = S_2 v_2$$

$$S \cdot v \equiv \dot{V} \dots \text{objem tel}$$

- poligona lice - Eulerova lice (pravdeň s dolnosťou kapaliny)

$$g \cdot \vec{a} = -\vec{\nabla} p - g \vec{\nabla} \varphi$$

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{\partial \vec{v}}{\partial x} \alpha_x + \frac{\partial \vec{v}}{\partial y} \alpha_y + \frac{\partial \vec{v}}{\partial z} \alpha_z$$

$$dv = \frac{\partial \vec{v}}{\partial x} dx + \dots + \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} dt$$

$$\alpha_x = \frac{dx}{dt}, \alpha_y = \frac{dy}{dt}, \alpha_z = \frac{dz}{dt}$$

$$(\vec{v} \cdot \vec{\nabla}) \vec{v} + \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = -\frac{1}{g} \vec{\nabla} p - \vec{\nabla} \varphi$$

$$\vec{v} \cdot \vec{\nabla} = (\alpha_x \vec{i} + \alpha_y \vec{j} + \alpha_z \vec{k}) \cdot \left(\frac{\partial}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial}{\partial y} \vec{j} \right) =$$

$$= \alpha_x \frac{\partial}{\partial x} + \alpha_y \frac{\partial}{\partial y} + \alpha_z \frac{\partial}{\partial z}$$

- spe. príjme - silov. pravdeň ($\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = 0$)

silové pole sú $\vec{F} = \vec{q}$ ($q = g \cdot h$)

dolnosť lopatky $p = \text{tok} + \text{silová velosť}$

silová súčinnosť $\vec{F} \times \vec{v} = 0$ (takže $\vec{v} = 0$)

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \left(\frac{1}{2} g v^2 + g \cdot q \cdot h + p \right) = 0$$

$$\frac{1}{2} g v^2 + g \cdot q \cdot h + p = \text{konst}$$

Bernoulliho lice
(silová energie)

ustala kinetická energie
(dynamická tlak)

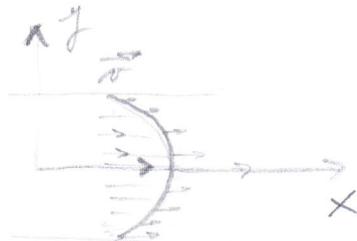
ustala potenciálna
energie silové
(potencial. tlak tlak)

ustala potenc. energie
tlakové
tlakové
tlakové
(potenc. tlak tlak)

- realia kapalina - nemovná vlnou (vlna běží)

- pravidelná realia vlny

{ lama
bululent}



$$\delta_t = \eta \frac{dx}{dy} \dots \text{běží vlna}$$

nemovná
pravidelná vlna

$\eta \dots$ amplituda vlny

$$\eta = 0,001 \dots \text{voda}$$

$$\eta = 0,0005 \dots \text{bahn}$$

$$\eta = 0,1 \dots \text{olymp. slaj}$$

$$\eta = 1 \dots \text{olymp. vlny}$$

$$F = 6\pi \eta R \omega$$

- odpor protíslodi - akcelerace telesa kapaliny



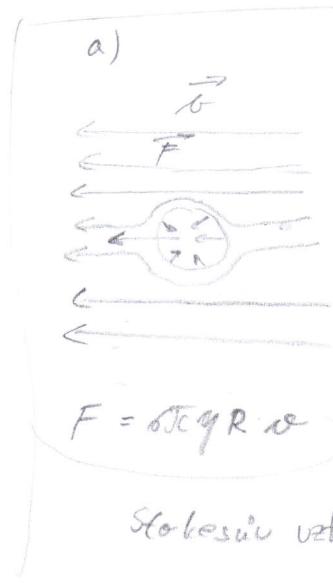
$$\vec{F} = \vec{F}_G + \vec{F}_o + \vec{F}_{vz}$$

$$F = F_G - F_o - F_{vz} = m \cdot g - 6\pi \eta R \omega - V S_k \cdot g =$$

$$= V S_T \cdot g - 6\pi \eta R \omega - 4\pi R^3 \cdot S_k \cdot g$$

$$\text{při } v = \text{dostl} \Rightarrow a = 0 \Rightarrow F = 0 \Rightarrow 4\pi R^3 S_T \cdot g = \frac{4}{3} \pi R^3 S_k \cdot g + 6\pi \eta R \omega$$

$$\Rightarrow v = \frac{\pi R^2}{3g} \cdot g \cdot (S_T - S_k)$$



b)

