

Ekonomicko-matematické metody 5b

přednáší

doc. RNDr. David Bartl, Ph.D.

Úlohy lineárního programování (LP) III

Nechť $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ je matice, $b \in \mathbb{R}^m$ je vektor pravých stran a $c \in \mathbb{R}^n$ resp. $c^T \in \mathbb{R}^{1 \times n}$ je vektor (gradient) cílové funkce.

Primární úloha LP ve standardním tvaru:

$$c^T x \rightarrow \min$$

z.p.

$$Ax = b$$

$$x \geq 0$$

Primární úloha LP ve standardním tvaru:

$$c_1x_1 + c_2x_2 + \cdots + c_nx_n \longrightarrow \min$$

z.p.

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2$$

.....

$$a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m$$

$$x_1, x_2, \dots, x_n \geq 0$$

(P) a (D) úloha LP ve std. a norm. tvaru

Úloha LP

ve standardním tvaru
PRIMÁRNÍ (P)

$$\mathbf{c}^T \mathbf{x} \rightarrow \min$$

z.p.

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$$

$$\mathbf{x} \geq \mathbf{0}$$

kde $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ je proměnná

v normálním tvaru
DUÁLNÍ (D)

$$\mathbf{y}^T \mathbf{b} \rightarrow \max$$

z.p.

$$\mathbf{y}^T \mathbf{A} \leq \mathbf{c}^T$$

kde $\mathbf{y}^T \in \mathbb{R}^{1 \times m}$ je proměnná
respektive

(P) a (D) úloha LP ve std. a norm. tvaru

Úloha LP

ve standardním tvaru
PRIMÁRNÍ (P)

$$\mathbf{c}^T \mathbf{x} \rightarrow \min$$

z.p.

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$$

$$\mathbf{x} \geq \mathbf{0}$$

kde $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ je proměnná

v normálním tvaru
DUÁLNÍ (D)

$$\mathbf{b}^T \mathbf{y} \rightarrow \max$$

z.p.

$$\mathbf{A}^T \mathbf{y} \leq \mathbf{c}$$

kde $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^m$ je proměnná

Bazické řešení v úloze (P)

Řešení $x \in \mathbb{R}^n$ soustavy $Ax = b$ je

- **bazické** právě tehdy, když množina sloupců

$$\{a_j : x_j \neq 0\}$$

je lineárně nezávislá;

- **nedegenerované bazické** právě tehdy, když je bazické a množina sloupců $\{a_j : x_j \neq 0\}$ generuje všechny ostatní sloupce matice (tvoří **bázi** – prostoru sloupců matice A);
- **přípustné bazické** právě tehdy, když je bazické a současně $x \geq 0$.

Primární degenerace bazického řešení

Když řešení $x \in \mathbb{R}^n$ soustavy $Ax = b$ je bazické a degenerované, znamená to, že množina sloupců

$$\{a_j : x_j \neq 0\}$$

je „příliš malá“ (nevygeneruje všechny sloupce matice A), to znamená, že

řešení x obsahuje

„příliš mnoho nulových složek“.

Bazické řešení v úloze (D)

Bod resp. řešení $\mathbf{y}^T \in \mathbb{R}^{1 \times m}$ je

- **bazické** právě tehdy, když množina sloupců

$$\{\mathbf{a}_j : \mathbf{y}^T \mathbf{a}_j = c_j\}$$

generuje všechny ostatní sloupce matice \mathbf{A} ;

- **nedegenerované bazické** právě tehdy, když je bazické a množina sloupců $\{\mathbf{a}_j : \mathbf{y}^T \mathbf{a}_j = c_j\}$ je navíc lineárně nezávislá (tvoří **bázi** – prostoru sloupců matice \mathbf{A});
- **přípustné bazické** právě tehdy, když je bazické a současně $\mathbf{y}^T \mathbf{A} \leq \mathbf{c}^T$.

Duální degenerace bazického řešení

Když řešení $\mathbf{y}^T \in \mathbb{R}^{1 \times m}$ je bazické a degenerované, znamená to, že množina sloupců

$$\{\mathbf{a}_j : \mathbf{y}^T \mathbf{a}_j = c_j\}$$

je „příliš velká“ (není lineárně nezávislá), to znamená, že

v řešení \mathbf{y}^T je

„příliš mnoho aktivních podmínek“.

Základní věta lineárního programování

Základní věta LP:

Jestliže obě úlohy (P) a (D) mají optimální řešení, potom mají i bazická optimální řešení \mathbf{x}^* a $\mathbf{y}^{\text{T}*}$.

Navíc platí rovnice

$$\mathbf{c}^{\text{T}} \mathbf{x}^* = \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{A} \mathbf{x}^* = \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{b}$$

a platí podmínka komplementarity

$$(\mathbf{c}^{\text{T}} - \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{A}) \mathbf{x}^* = \sum_{j=1}^n (c_j - \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{a}_j) x_j^* = 0$$

Báze

Bází rozumíme množinu indexů $B \subseteq \{1, \dots, n\}$ takovou, že množina sloupců

$$\{\mathbf{a}_j : j \in B\}$$

je lineárně nezávislá a současně generuje ostatní sloupce matice A .

Cvičení:

Vraťte se k definici bazického řešení v úloze (P) a v úloze (D).

Báze

Mějme bázi $B \subseteq \{1, \dots, n\}$.

Klademe $N = \{1, \dots, n\} \setminus B$.

B – množina indexů bazických proměnných x_j

N – množina indexů nebazických proměnných x_j

Báze B určuje bazické řešení úlohy (P) a úlohy (D) následujícím způsobem.

Bazické řešení úlohy (P) určené bází B

Mějme bázi $B \subseteq \{1, \dots, n\}$ a předpokládejme, že soustava $Ax = b$ má alespoň jedno řešení. (Např. A je matice typu $m \times n$ a platí, že hodnost $A = m \leq n$.)

Řešme soustavu lineárních rovnic

$$A_B x_B = b$$

(soustava má právě jedno řešení) a položme

$$x_N = \mathbf{0}_N$$

Takto získané řešení x soustavy $Ax = b$ je bazickým řešením úlohy (P) určeným bází B .

Bazické řešení úlohy (D) určené bází B

Mějme bázi $B \subseteq \{1, \dots, n\}$.

Řešme soustavu lineárních rovnic

$$\mathbf{y}^T \mathbf{A}_B = \mathbf{c}_B^T$$

(soustava má alespoň jedno řešení).

Takto získaný bod resp. řešení \mathbf{y}^T je bazickým řešením úlohy (D) určeným bází B .

Bazické řešení úlohy (P) a báze

Mějme bazické řešení $x \in \mathbb{R}^n$ soustavy $Ax = b$.

Jestliže je nedegenerované, potom toto řešení x určuje bázi:

$$B = \{j : x_j \neq 0\}$$

Jestliže bazické řešení x je degenerované, potom do množiny $\{j : x_j \neq 0\}$ přidáme další indexy sloupců matice A tak, aby množina $\{a_j : j \in B\}$ generovala všechny ostatní sloupce matice A .

Bazické řešení úlohy (D) a báze

Mějme bazické řešení $\mathbf{y}^T \in \mathbb{R}^{1 \times m}$.

Jestliže je nedegenerované, potom toto řešení \mathbf{y}^T určuje bázi:

$$B = \{j : \mathbf{y}^T \mathbf{a}_j = c_j\}$$

Jestliže bazické řešení \mathbf{y}^T je degenerované, potom z množiny $\{j : \mathbf{y}^T \mathbf{a}_j = c_j\}$ odebíráme indexy sloupců matice A tak, aby množina $\{\mathbf{a}_j : j \in B\}$ byla lineárně nezávislá.

Báze

Báze $B \subseteq \{1, \dots, n\}$ je:

- **primárně přípustná** právě tehdy, když bazické řešení úlohy (P) určené bází B je primárně přípustné,
- **duálně přípustná** právě tehdy, když bazické řešení úlohy (D) určené bází B je duálně přípustné,
- **optimální** právě tehdy, když je přípustná primárně i duálně zároveň.

Připomeňme základní větu LP:

Základní věta LP:

Jestliže obě úlohy (P) a (D) mají optimální řešení, potom mají i bazická optimální řešení \mathbf{x}^* a $\mathbf{y}^{\text{T}*}$.

Navíc platí rovnice

$$\mathbf{c}^{\text{T}} \mathbf{x}^* = \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{A} \mathbf{x}^* = \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{b}$$

a platí podmínka komplementarity

$$(\mathbf{c}^{\text{T}} - \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{A}) \mathbf{x}^* = \sum_{j=1}^n (c_j - \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{a}_j) x_j^* = 0$$

Základní věta lineárního programování

Poznámka k rovnici $\mathbf{c}^T \mathbf{x}^* = \mathbf{y}^{T*} \mathbf{A} \mathbf{x}^* = \mathbf{y}^{T*} \mathbf{b}$:

Ekonomická interpretace řešení (duálních proměnných) je obdobná jako v případě úloh v kanonickém tvaru.

Proměnné x_j^* resp. y_i^* mají význam pro citlivostní analýzu: Jak moc se změní společná optimální hodnota, jestliže c_j resp. b_i se změní?

Poznámka: Změna musí být „malá“!
(Malá tak, aby nedošlo ke změně optimální báze.)