

# Ekonomicko-matematické metody 5b

přednáší

doc. RNDr. David Bartl, Ph.D.

# Úlohy lineárního programování (LP) III

Nechť  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  je matice,  $b \in \mathbb{R}^m$  je vektor pravých stran a  $c \in \mathbb{R}^n$  resp.  $c^T \in \mathbb{R}^{1 \times n}$  je vektor (gradient) cílové funkce.

Primární úloha LP ve standardním tvaru:

$$c^T x \rightarrow \min$$

z.p.

$$Ax = b$$

$$x \geq 0$$

# Primární úloha LP ve standardním tvaru:

$$c_1x_1 + c_2x_2 + \dots + c_nx_n \rightarrow \min$$

z.p.

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$$

.....

$$a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m$$

$$x_1, x_2, \dots, x_n \geq 0$$

# (P) a (D) úloha LP ve std. a norm. tvaru

## Úloha LP

ve standardním tvaru  
PRIMÁRNÍ (P)

$$\mathbf{c}^T \mathbf{x} \rightarrow \min$$

z.p.

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$$

$$\mathbf{x} \geq \mathbf{0}$$

kde  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  je proměnná

v normálním tvaru  
DUÁLNÍ (D)

$$\mathbf{y}^T \mathbf{b} \rightarrow \max$$

z.p.

$$\mathbf{y}^T \mathbf{A} \leq \mathbf{c}^T$$

kde  $\mathbf{y}^T \in \mathbb{R}^{1 \times m}$  je proměnná  
respektive

# (P) a (D) úloha LP ve std. a norm. tvaru

## Úloha LP

ve standardním tvaru  
PRIMÁRNÍ (P)

$$\mathbf{c}^T \mathbf{x} \rightarrow \min$$

z.p.

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$$

$$\mathbf{x} \geq \mathbf{0}$$

kde  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  je proměnná

v normálním tvaru  
DUÁLNÍ (D)

$$\mathbf{b}^T \mathbf{y} \rightarrow \max$$

z.p.

$$\mathbf{A}^T \mathbf{y} \leq \mathbf{c}$$

kde  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^m$  je proměnná

# Bazické řešení v úloze (P)

Řešení  $x \in \mathbb{R}^n$  soustavy  $Ax = b$  je

- **bazické** právě tehdy, když množina sloupců

$$\{a_j : x_j \neq 0\}$$

je lineárně nezávislá;

- **nedegenerované bazické** právě tehdy, když je bazické a množina sloupců  $\{a_j : x_j \neq 0\}$  generuje všechny ostatní sloupce matice (tvoří **bázi** – prostoru sloupců matice  $A$ );
- **přípustné bazické** právě tehdy, když je bazické

# Primární degenerace bazického řešení

Když řešení  $x \in \mathbb{R}^n$  soustavy  $Ax = b$  je bazické a degenerované, znamená to, že množina sloupců

$$\{a_j : x_j \neq 0\}$$

je „příliš malá“ (nevygeneruje všechny sloupce matice  $A$ ), to znamená, že

řešení  $x$  obsahuje

„příliš mnoho nulových složek“.

# Bazické řešení v úloze (D)

Bod resp. řešení  $\mathbf{y}^T \in \mathbb{R}^{1 \times m}$  je

- **bazické právě tehdy, když množina sloupců**

$$\{\mathbf{a}_j : \mathbf{y}^T \mathbf{a}_j = c_j\}$$

**generuje všechny ostatní sloupce matice  $A$ ;**

- **nedegenerované bazické právě tehdy, když je bazické a množina sloupců  $\{\mathbf{a}_j : \mathbf{y}^T \mathbf{a}_j = c_j\}$  je navíc lineárně nezávislá (tvoří **bázi** – prostoru sloupců matice  $A$ );**
- **přípustné bazické právě tehdy, když je bazické**



# Duální degenerace bazického řešení

Když řešení  $\mathbf{y}^T \in \mathbb{R}^{1 \times m}$  je bazické a degenerované, znamená to, že množina sloupců

$$\{\mathbf{a}_j : \mathbf{y}^T \mathbf{a}_j = c_j\}$$

je „příliš velká“ (není lineárně nezávislá), to znamená, že

v řešení  $\mathbf{y}^T$  je

„příliš mnoho aktivních podmínek“.

# Základní věta lineárního programování

## Základní věta LP:

Jestliže obě úlohy (P) a (D) mají optimální řešení, potom mají i bazická optimální řešení  $\mathbf{x}^*$  a  $\mathbf{y}^{\text{T}*}$ .

Navíc platí rovnice

$$\mathbf{c}^{\text{T}} \mathbf{x}^* = \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{A} \mathbf{x}^* = \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{b}$$

a platí podmínka komplementarity

$$(\mathbf{c}^{\text{T}} - \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{A}) \mathbf{x}^* = \sum_{j=1}^n (c_j - \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{a}_j) x_j^* = 0$$

# Báze

Bází rozumíme množinu indexů  $B \subseteq \{1, \dots, n\}$  takovou, že množina sloupců

$$\{a_j : j \in B\}$$

je lineárně nezávislá a současně generuje ostatní sloupce matice  $A$ .

## Cvičení:

Vraťte se k definici bazického řešení v úloze (P) a v úloze (D).

# Báze

Mějme bázi  $B \subseteq \{1, \dots, n\}$ .

Klademe  $N = \{1, \dots, n\} \setminus B$ .

$B$  – množina indexů bazických proměnných  $x_j$

$N$  – množina indexů nebazických proměnných  $x_j$

Báze  $B$  určuje bazické řešení úlohy (P) a úlohy (D) následujícím způsobem.

# Bazické řešení úlohy (P) určené bází $B$

Mějme bázi  $B \subseteq \{1, \dots, n\}$  a předpokládejme, že soustava  $Ax = b$  má alespoň jedno řešení. (Např.  $A$  je matice typu  $m \times n$  a platí, že hodnost  $A = m \leq n$ .)

Řešme soustavu lineárních rovnic

$$A_B x_B = b$$

(soustava má právě jedno řešení) a položme

$$x_N = \mathbf{0}_N$$

Takto získané řešení  $x$  soustavy  $Ax = b$  je

# Bazické řešení úlohy (D) určené bází $B$

Mějme bázi  $B \subseteq \{1, \dots, n\}$ .

Řešme soustavu lineárních rovnic

$$\mathbf{y}^T \mathbf{A}_B = \mathbf{c}_B^T$$

(soustava má alespoň jedno řešení).

Takto získaný bod resp. řešení  $\mathbf{y}^T$  je bazickým řešením úlohy (D) určeným bází  $B$ .

# Bazické řešení úlohy (P) a báze

Mějme bazické řešení  $x \in \mathbb{R}^n$  soustavy  $Ax = b$ .

Jestliže je nedegenerované, potom toto řešení  $x$  určuje bázi:

$$B = \{j : x_j \neq 0\}$$

Jestliže bazické řešení  $x$  je degenerované, potom do množiny  $\{j : x_j \neq 0\}$  přidáme další indexy sloupců matice  $A$  tak, aby množina  $\{a_j : j \in B\}$  generovala všechny ostatní sloupce matice  $A$ .

# Bazické řešení úlohy (D) a báze

Mějme bazické řešení  $\mathbf{y}^T \in \mathbb{R}^{1 \times m}$ .

Jestliže je nedegenerované, potom toto řešení  $\mathbf{y}^T$  určuje bázi:

$$B = \{j : \mathbf{y}^T \mathbf{a}_j = c_j\}$$

Jestliže bazické řešení  $\mathbf{y}^T$  je degenerované, potom z množiny  $\{j : \mathbf{y}^T \mathbf{a}_j = c_j\}$  odebíráme indexy sloupců matice  $A$  tak, aby množina  $\{\mathbf{a}_j : j \in B\}$  byla lineárně nezávislá.



# Báze

Báze  $B \subseteq \{1, \dots, n\}$  je:

- **primárně přípustná** právě tehdy, když bazické řešení úlohy (P) určené bází  $B$  je primárně přípustné,
- **duálně přípustná** právě tehdy, když bazické řešení úlohy (D) určené bází  $B$  je duálně přípustné,
- **optimální** právě tehdy, když je přípustná primárně i duálně zároveň.

# Připomeňme základní větu LP:

## Základní věta LP:

Jestliže obě úlohy (P) a (D) mají optimální řešení, potom mají i bazická optimální řešení  $\mathbf{x}^*$  a  $\mathbf{y}^{\text{T}*}$ .

Navíc platí rovnice

$$\mathbf{c}^{\text{T}} \mathbf{x}^* = \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{A} \mathbf{x}^* = \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{b}$$

a platí podmínka komplementarity

$$(\mathbf{c}^{\text{T}} - \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{A}) \mathbf{x}^* = \sum_{j=1}^n (c_j - \mathbf{y}^{\text{T}*} \mathbf{a}_j) x_j^* = 0$$

# Základní věta lineárního programování

Poznámka k rovnici  $c^T x^* = y^{T*} A x^* = y^{T*} b$ :

Ekonomická interpretace řešení (duálních proměnných) je obdobná jako v případě úloh v kanonickém tvaru.

Proměnné  $x_j^*$  resp.  $y_i^*$  mají význam pro citlivostní analýzu: Jak moc se změní společná optimální hodnota, jestliže  $c_j$  resp.  $b_i$  se změní?

Poznámka: Změna musí být „malá“!  
(Malá tak, aby nedošlo ke změně optimální báze.)